Actividad robot físico 1: Manejo básico con el FlexPendant

Objetivos:

- Puesta en marcha del robot: Procedimiento a seguir y precauciones a tomar.
- Realizar movimientos básicos utilizando el FlexPendant.

Realización:

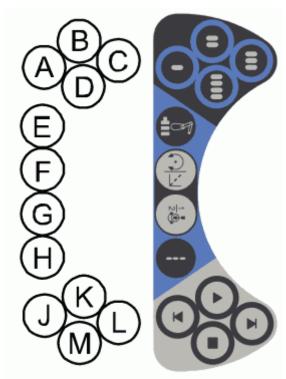
- Manejo del robot por un alumno, asistido por el profesor, mientras el resto hace los ejercicios de esta unidad y completa la práctica 1 de la unidad anterior.
- Realizar unos apuntes mínimos para indicar cómo se ha realizado esta actividad, indicando los procedimientos seguidos.

Elementos



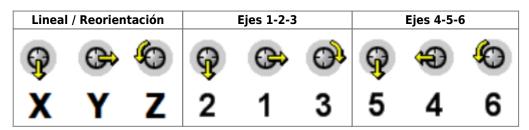
Elementos	Descripción
A	Indica aquí la descripción de cada elemento del FlexPendant
В	
С	
D	
E	
F	
G	
Н	

Botones



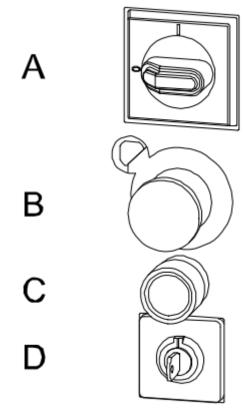
Botones	Descripción
A, B, C, D	Indica aquí la descripción de cada botón
E	
F	
G	
Н	
J	
K	
L	
М	

Movimientos del mando



Puesta en marcha

1. Mandos de encendido de la controladora. Explica la función de cada uno.



- A:
- ∘ B:
- 。 C:
- o D:
- 2. Encendido del robot
- 3. Precauciones a tomar

Realización de movimientos

- 1. Selección del modo de movimiento
- 2. Modo Ejes
- 3. Modo Coordenadas

From

https://euloxio.myds.me/dokuwiki/ - Euloxio wiki

Permanent link:

https://euloxio.myds.me/dokuwiki/doku.php/demo:act:robi_act:inicio

Last update: 2021/12/25 03:00

