Video Tema 1 - Programación y simulación de robots industriales con RobotStudio (Versión 5.15) (Parte 1)

- Coordenadas Mundo y Base (Local).
- Definir la posición de un robot.
- Acciones con el teclado y el ratón para cambiar el punto de vista espacial de la estación.
- Movimientos de ejes: A mano o numéricamente.
- Inserción de la controladora.
- Movimientos Lineal y de Reorientación.
    - Coordenadas (X,Y,Z) respecto a Mundo.
    - Ángulos Euler (RX,RY,RZ).
- Inserción de herramienta.
- Creación de objetos de trabajo.
- Creación de puntos.
- Mover un objeto de trabajo.
- Cambio de orientación de la herramienta.
    - En un punto.
    - En varios puntos a la vez, copiando la orientación.
- Creación de trayectorias.
- Configuración de ejes.
- Ejecución de trayectoria.
- Visualización de valores de ejes durante el movimiento de la trayectoria.
- Grabación de la estación.
- Empaquetado de la estación.

From:
https://euloxio.myds.me/dokuwiki/ - **Euloxio wiki**

Permanent link:
https://euloxio.myds.me/dokuwiki/doku.php/doc:tec:robot:vid_alonso:tema01

Last update: **2021/12/25 03:01**